

永続スプレー木
と
永続スプレーヒープ

2012.3.4
山本和彦

おしながき

- スプレー木
- ボトムアップなスプレー木
- トップダウンなスプレー木
- スプレーヒープ

スプレー木

- 二分探索木

- 平衡のための情報を持たない

```
data Splay a = Leaf | Node (Splay a) a (Splay a)
```

- 作成時

- $O(N \log N)$?
- 整列済みならリスト状になるので $O(N)$

- 検索時も頑張る

- アクセスした要素がルートへ

- スプレイ操作の実装には二種類ある

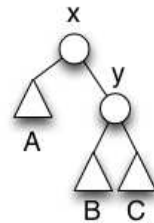
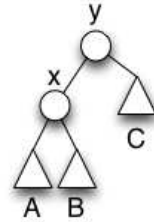
- ボトムアップ
- トップダウン

ボトムアップなスプレー木

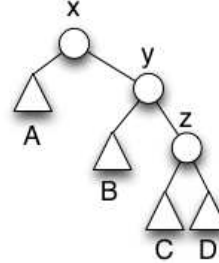
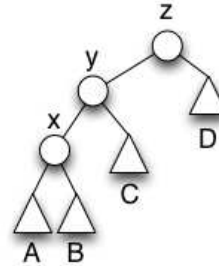
■ スプレー操作

- x にアクセス → x がルートになる

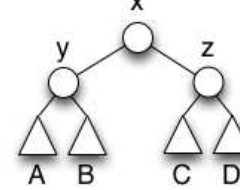
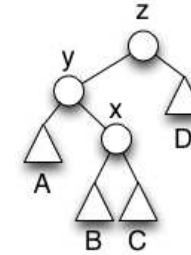
zig
一回転



zig zig

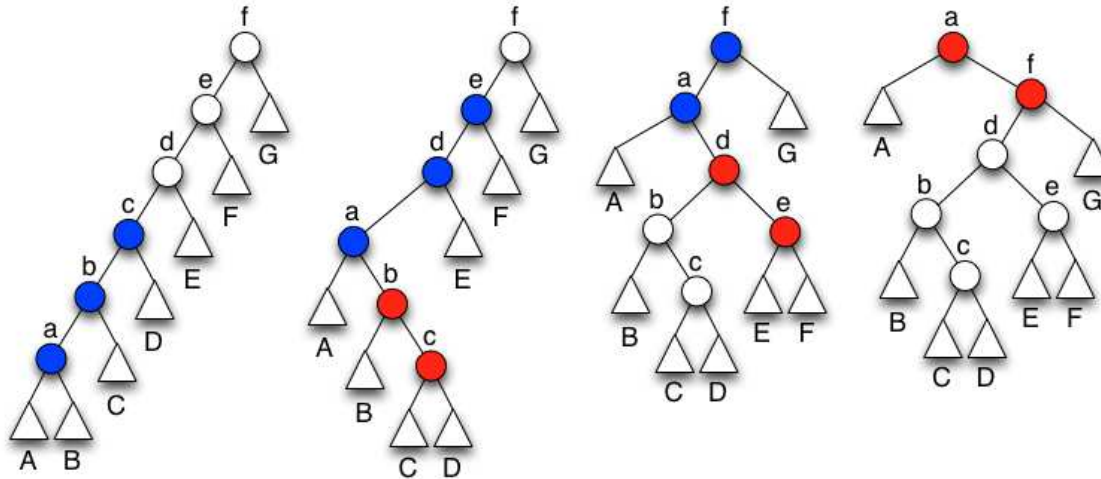


zig zag
二回転



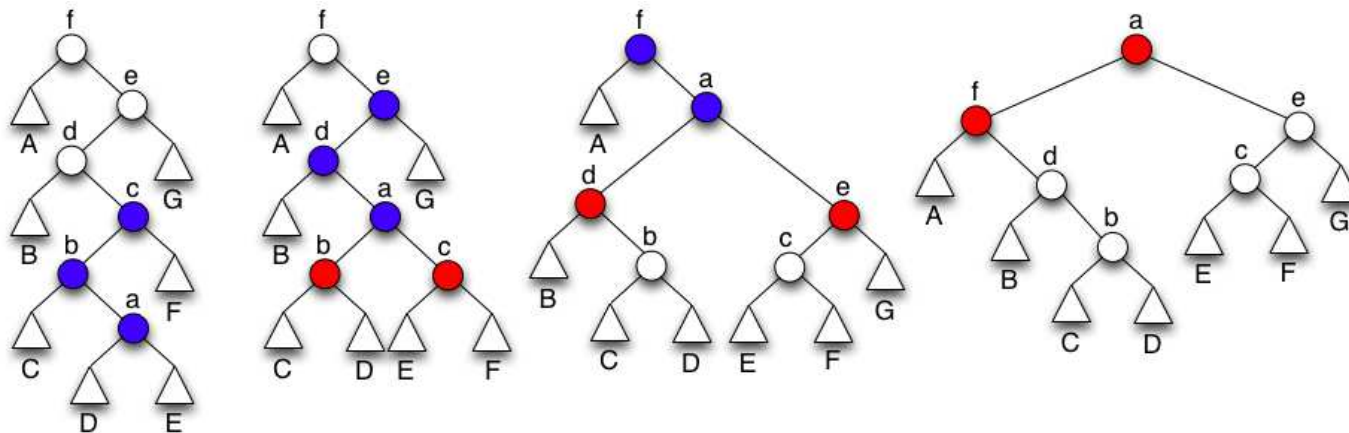
ボトムアップな zig zig

■ a にアクセス



ボトムアップな zig zag

■ a にアクセス



ボトムアップの問題点

- 下に一旦降りてから上に登るので、パスの二倍の手間がかかる
- 永続二分木には親へのリンクがない！

永続二分木では
ボトムアップなスプレー木は
実装できないの？

できるんです。
そう、Zipper ならね。

Zipper

■ パスの情報をすべて格納したスタック

```
data Direction a = L a (Splay a) | R (Splay a) a
type Path a = [Direction a]
```

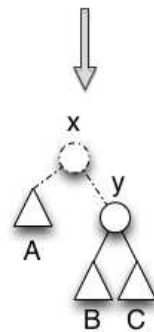
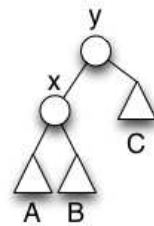
■ Zipper を使ったボトムアップ・スプレー

```
splay :: Splay a -> Path a -> Splay a
splay t [] = t
splay Leaf (L x r : bs) = splay (Node Leaf x r) bs
splay Leaf (R l x : bs) = splay (Node l x Leaf) bs
splay (Node a x b) [L y c] = Node a x (Node b y c) -- zig
splay (Node b y c) [R a x] = Node (Node a x b) y c -- zig
splay (Node a x b) (L y c : L z d : bs)
  = splay (Node a x (Node b y (Node c z d))) bs -- zig zig
splay (Node b x c) (R a y : L z d : bs)
  = splay (Node (Node a y b) x (Node c z d)) bs -- zig zag
splay (Node c z d) (R b y : R a x : bs)
  = splay (Node (Node (Node a x b) y c) z d) bs -- zig zig
splay (Node b x c) (L y d : R a z : bs)
  = splay (Node (Node a z b) x (Node c y d)) bs -- zig zag
```

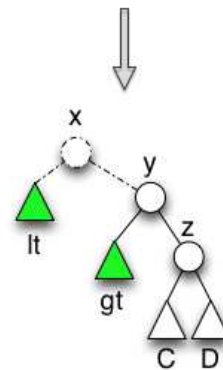
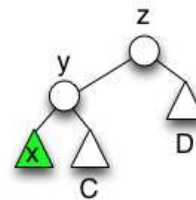
トップダウンなスプレー木

- スプレー操作
 - x にアクセス

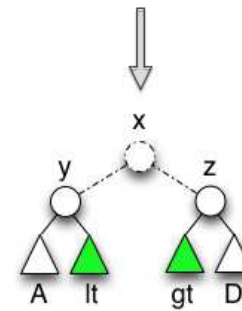
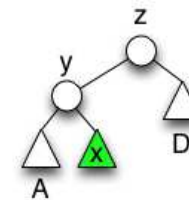
zig
一回転



zig zig

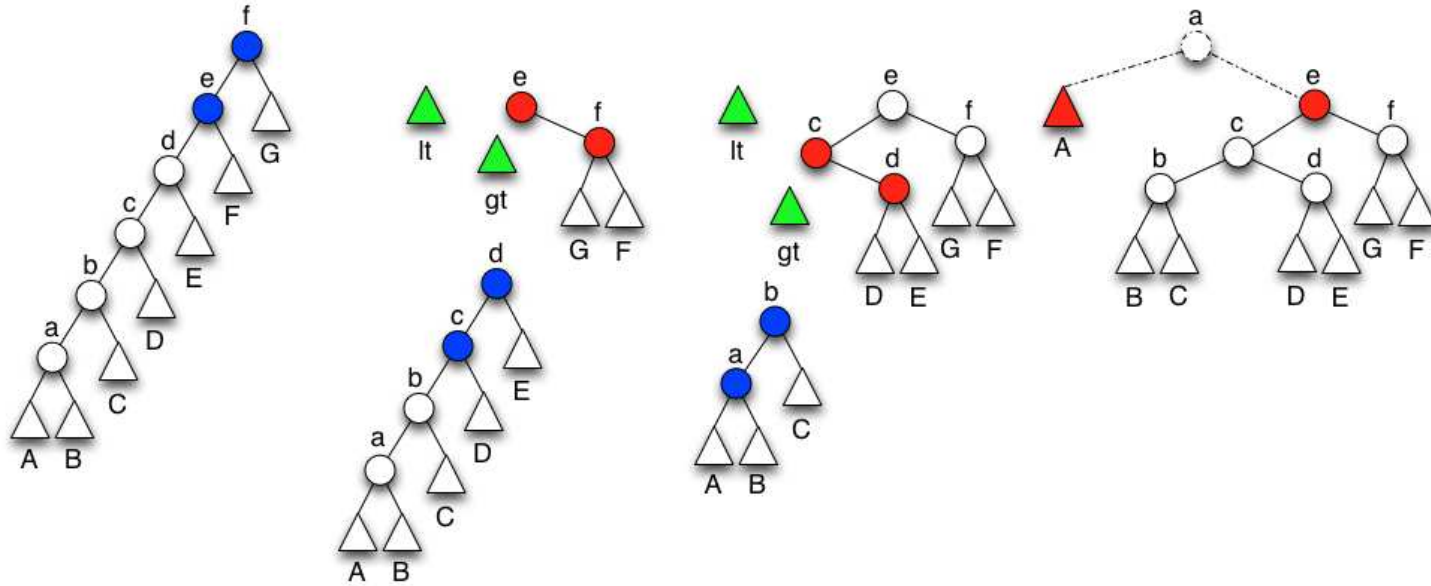


zig zag
二回転



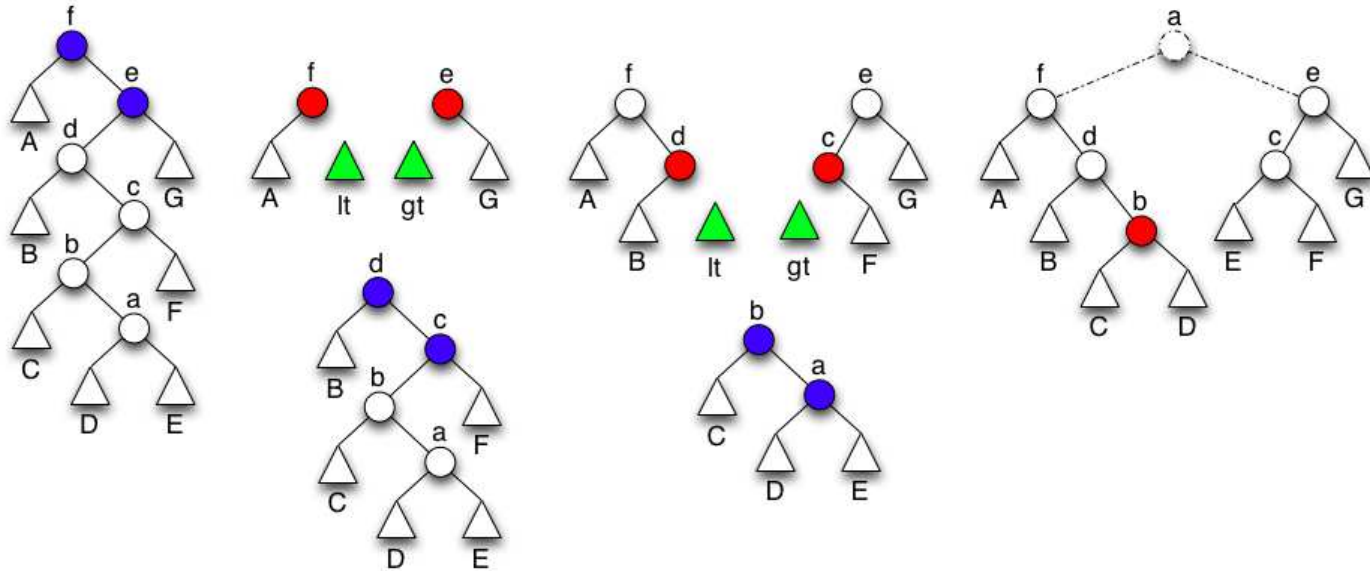
トップダウンな zig zig

■ a にアクセス



トップダウンな zig zag

■ a にアクセス



スプレー木の partition

```
split :: Ord a => a -> Splay a -> (Splay a, Bool, Splay a)
split _ Leaf = (Leaf, False, Leaf)
split k x@(Node xl xk xr) = case compare k xk of
  EQ -> (xl, True, xr)
  GT -> case xr of
    Leaf -> (x, False, Leaf)
    Node yl yk yr -> case compare k yk of
      EQ -> (Node xl xk yl, True, yr) -- R :zig
      GT -> let (lt, b, gt) = split k yr -- RR :zig zag
              in (Node (Node xl xk yl) yk lt, b, gt)
      LT -> let (lt, b, gt) = split k yl -- RL :zig zig
              in (Node xl xk lt, b, Node gt yk yr)
  LT -> case xl of
    Leaf -> (Leaf, False, x)
    Node yl yk yr -> case compare k yk of
      EQ -> (yl, True, Node yr xk xr) -- L :zig
      GT -> let (lt, b, gt) = split k yr -- LR :zig zag
              in (Node yl yk lt, b, Node gt xk xr)
      LT -> let (lt, b, gt) = split k yl -- LL :zig zig
              in (lt, b, Node gt yk (Node yr xk xr))
```

スプレーヒープ

- 探索木をヒープとして使う
 - 順序付けられているので最小値は分かる
- 要素の重複を許す
 - partition では左の部分木へ
- minimum (findMin)
 - 最小値を返す
 - 木は再構築しない
- deleteMin
 - 最小値を削り、木を再構築して返す

スプレーヒープの partition

```
partition :: Ord a => a -> Splay a -> (Splay a, Splay a)
partition _ Leaf = (Leaf, Leaf)
partition k x@(Node xl xk xr) = case compare k xk of
  LT -> case xl of
    Leaf          -> (Leaf, x)
    Node yl yk yr -> case compare k yk of
      LT -> let (lt, gt) = partition k yl          -- LL :zig zig
              in (lt, Node gt yk (Node yr xk xr))
      _  -> let (lt, gt) = partition k yr          -- LR :zig zag
              in (Node yl yk lt, Node gt xk xr)
    _ -> case xr of
      Leaf          -> (x, Leaf)
      Node yl yk yr -> case compare k yk of
        LT -> let (lt, gt) = partition k yl
                in (Node xl xk lt, Node gt yk yr)  -- RL :zig zig
        _  -> let (lt, gt) = partition k yr          -- RR :zig zag
                in (Node (Node xl xk yl) yk lt, gt)
```

minimum

■ minimum を $O(1)$ へ

```
data Heap a = None | Some a (Splay a)

minimum :: Heap a -> Maybe a
minimum None          = Nothing
minimum (Some m _)   = Just m

deleteMin :: Heap a -> Heap a
deleteMin None       = None
deleteMin (Some _ t) = fromMaybe None $ do
  t' <- deleteMin' t
  m   <- findMin' t'
  return $ Some m t'

deleteMin' :: Splay a -> Maybe (Splay a)
deleteMin' = 本の通り
```